



TECHNISCHEN FORTSCHRITT KOMPETENT VORANZUTREIBEN, DAS IST DIE MISSION VON IN-INNOVATIVE NAVIGATION.

Unsere Navigations- und Verkehrsüberwachungssysteme leisten einen wesentlichen Beitrag dazu, die Schifffahrt weltweit sicherer zu machen. Jetzt und in Zukunft. Innovative und strategische Softwareentwicklung sowie deren Implementierung und Integration stehen im Mittelpunkt unseres Handelns. Unsere Unternehmenskultur basiert auf offener Kommunikation und Information, wobei jeder Einzelne sein Wissen und seine Fähigkeiten einbringen kann.

Zur Verstärkung unseres Teams suchen wir zum nächstmöglichen Zeitpunkt für mindestens 3 Monate

Praktikanten (m/w/d) für Forschungsprojekte im Bereich autonome Schiffe

Ihre Aufgabe:

- Evaluation von Nahbereichs-Sensorik (LIDAR- und Radarsensoren) für den Einsatz in autonomen Binnenschiffen

Ihr Profil:

- Studium der Informatik, Elektrotechnik oder Mechatronik
- Kenntnisse in C++
- Schnelle Auffassungsgabe und ausgeprägte analytische Fähigkeiten
- Kommunikationsstärke und Bereitschaft, sich in neue Themen einzuarbeiten
- Hohe Teamfähigkeit sowie gute Deutsch- und Englischkenntnisse in Wort und Schrift

Unser Angebot:

- Spannende und anspruchsvolle Forschungsprojekte mit Fokus im maritimen Bereich
- Abwechslungsreiche und verantwortungsvolle Aufgaben in einem starken Team mit kreativem Gestaltungsspielraum
- Attraktive leistungsgerechte Bezahlung, Beteiligung am Firmenerfolg sowie eine attraktive betriebliche Altersvorsorge
- Kollegiale Atmosphäre, die auf Offenheit und Vertrauen basiert

Wenn Sie der Meinung sind, sich dieser Herausforderung stellen zu wollen und die entsprechenden Anforderungen mitbringen, senden Sie uns bitte Ihre aussagefähige Bewerbung, am besten per E-Mail. Wir freuen uns auf Ihre Bewerbung.

Jetzt BEWERBEN!



Weiterentwicklung vorprogrammiert

in-innovative navigation GmbH
Michaela Gern
Leibnizstraße 11, D-70806 Kornwestheim (Germany)
Telefon 07154 - 807 150
hr@innovative-navigation.de

Weitere Informationen unter
www.innovative-navigation.de